

## 2.5 Trabalho de forças electrostáticas. Diferença de potencial e potencial eléctrico

Consideremos um campo devido a uma carga positiva  $Q$ . Uma outra carga  $q$ , também positiva, encontra-se a uma distância  $R_i$  da primeira. No deslocamento da carga  $q$  para uma posição  $\vec{R}_f$  mais próxima do ponto  $O$  (onde está fixa a carga  $Q$ ), a força electrostática (repulsiva) realiza um trabalho,

$$W = \int_{\vec{R}_i}^{\vec{R}_f} \vec{F} d\vec{l} ; \vec{F} = q\vec{E}.$$

O integral é calculado ao longo da trajectória do deslocamento. Vamos calcular este trabalho para dois percursos diferentes:

- 1) Ao longo da circunferência (do raio  $R_f$ ) e depois pelo raio;
- 2) Primeiro ao longo do eixo  $X$  e depois ao longo do  $Y$ .

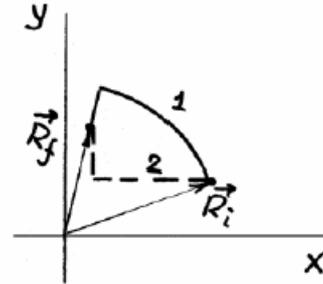
### Percurso 1

Ao longo da circunferência, a força (radial) é sempre normal à trajectória, por isso

$$\vec{F} \cdot d\vec{l} = 0 \rightarrow \text{o trabalho é nulo.}$$

No deslocamento radial,

$$\begin{aligned} W &= \int_{R_i}^{R_f} k \frac{Qq}{r^2} \vec{e}_r \cdot \vec{e}_r dr \\ &= -kQq \left( \frac{1}{R_f} - \frac{1}{R_i} \right) < 0 \end{aligned} \quad (43)$$



### Percurso 2

Ao longo do  $X$   $d\vec{l} = \vec{e}_x dx$ ,

$$W_1 = k \int_{x_i}^{x_f} Qq \frac{dx(\vec{e}_x \cdot \vec{e}_r)}{r^2} = kQq \int_{x_i}^{x_f} \frac{xdx}{r^3}$$

(porque  $(\vec{e}_x \cdot \vec{e}_r) = \frac{x}{r}$ ),

$$= \int_{x_i}^{x_f} \frac{xdx}{(\sqrt{x^2 + y_i^2})^3} (kqQ) = -kqQ \int_{x_i}^{x_f} \frac{d\left(\frac{x^2}{2}\right)}{(x^2 + y_i^2)^{3/2}} = \frac{kqQ}{(x^2 + y_i^2)^{1/2}} \Big|_{x_i}^{x_f}$$

Ao longo do  $Y$   $d\vec{l} = \vec{e}_y dy$ ,

$$W_2 = kQq \int_{y_i}^{y_f} \frac{ydy}{(x_f^2 + y^2)^{3/2}} = -\frac{kqQ}{(x_f^2 + y^2)^{1/2}} \Big|_{y_i}^{y_f}$$

O trabalho realizado total é:

$$W = W_1 + W_2 =$$

$$\begin{aligned}
&= kQq \left( \frac{1}{(x_i^2 + y_i^2)^{3/2}} - \frac{1}{(x_f^2 + y_f^2)^{3/2}} + \frac{1}{(x_f^2 + y_f^2)^{3/2}} - \frac{1}{(x_i^2 + y_i^2)^{3/2}} \right) \\
&= kQq \left( \frac{1}{R_i} - \frac{1}{R_f} \right),
\end{aligned}$$

ou seja, coincide com o resultado (43). Podemos concluir que o trabalho realizado pela força electrostática não depende do caminho, só depende das posições inicial e final da carga no campo. Nos consideramos o campo criado por uma carga pontual, mas, usando o princípio de sobreposição, podemos imediatamente concluir que o resultado acima obtido permanece válido para qualquer campo eléctrico estacionário.

A transferência da carga  $q$  foi efectuada por uma força externa (não electrostática). O trabalho desta força externa é igual e oposto ao da força electrostática, isto é, positivo na transferência acima considerada. Por outras palavras, a energia potencial da carga  $q$  aumentou a custa da fonte da força externa. Para uma carga de prova ( $q=1$ ), o trabalho realizado pela força externa entre quaisquer dois pontos é uma característica do campo. Esta grandeza (o trabalho por unidade de carga) chama-se diferença de potencial eléctrico (d.d.p) entre dois pontos  $A$  e  $B$ ,

$$\varphi_{AB} = - \int_B^A \vec{E} d\vec{l}, \quad (44)$$

onde o integral é calculado ao longo de qualquer trajectória que une os pontos  $B$  e  $A$ . A qualquer par de pontos de espaço onde existe campo eléctrico  $\vec{E}$  corresponde uma diferença de potencial. A unidade da d.d.p. no sistema CGS não tem nome especial, chama-se

$$1 \text{ e.s.u. de d.d.p.} = \frac{1 \text{ erg}}{1 \text{ e.s.u. de carga}}$$

No sistema S.I., a unidade chama-se 1 Volt,

$$1V = \frac{1J}{1C} \approx \frac{1}{300} \text{ e.s.u. de d.d.p} \quad (45)$$

Podemos dizer que  $1J$  é o trabalho necessário para deslocar uma carga de  $1C$  num campo eléctrico entre dois pontos para os quais a diferença de potencial é igual a  $1V$ .

### O potencial eléctrico

Podemos escolher um ponto de referência ( $R$ ) e calcular as d.d.p.'s entre qualquer outro ponto ( $A, B, ..$ ) no campo e o ponto  $R$ :  $\varphi_{AR}, \varphi_{BR}, \dots$ . A estas quantidades chamamos simplesmente potenciais nos respectivos pontos. É habitual escolher o infinito como o ponto de referência. Então, o potencial num ponto  $A$  seria

$$\varphi(\vec{R}_A) = - \int_{\infty}^A \vec{E} d\vec{l} \quad (46)$$

A Eq. (46) relaciona o potencial com a intensidade de campo eléctrico. Como é que podemos obter o campo eléctrico a partir do potencial, ou seja, inverter a Eq. (46)?

A diferença de potencial entre dois pontos muito próximos é

$$d\varphi = -\vec{E} d\vec{l}$$

e o vector de deslocamento infinitesimal é

$$d\vec{l} = \vec{e}_x dx + \vec{e}_y dy + \vec{e}_z dz \quad (47)$$

Por outro lado,  $d\varphi$  (o diferencial do potencial) pode ser escrito assim:

$$d\varphi = \frac{\partial\varphi}{\partial x} dx + \frac{\partial\varphi}{\partial y} dy + \frac{\partial\varphi}{\partial z} dz$$

Então, temos:

$$\begin{aligned} \frac{\partial\varphi}{\partial x} dx + \frac{\partial\varphi}{\partial y} dy + \frac{\partial\varphi}{\partial z} dz \\ = - E_x dx - E_y dy - E_z dz \end{aligned} \quad (48)$$

Como os  $dx, dy, dz$  são independentes, a Eq. (48) significa que

$$E_x = -\frac{\partial\varphi}{\partial x}; \quad E_y = -\frac{\partial\varphi}{\partial y}; \quad E_z = -\frac{\partial\varphi}{\partial z}, \quad (49)$$

ou seja,

$$\begin{aligned} \vec{E} &= -\frac{\partial\varphi}{\partial x} \vec{e}_x - \frac{\partial\varphi}{\partial y} \vec{e}_y - \frac{\partial\varphi}{\partial z} \vec{e}_z \\ &= -\vec{\nabla}\varphi \end{aligned} \quad (50)$$

onde, outra vez, surgiu o operador diferencial “nabla” definido na Eq.(42). Este operador, quando aplicado a uma função escalar (como o potencial) é chamado gradiente:

$$\vec{E} = -\text{grad}\varphi \quad (50a)$$

A Eq.(50) é a desejada relação inversa para achar o campo eléctrico a partir do potencial. O potencial, em função das coordenadas do ponto no qual está definido, chama-se função potencial. A função potencial do campo devido a uma carga pontual obtém-se logo da Eq.(43):

$$\varphi(\vec{R}) = k \frac{Q}{R} \quad (51)$$

Como a função  $\varphi$  é relacionada com o campo eléctrico  $\vec{E}$  de uma forma linear, o princípio de sobreposição aplica-se também à função potencial. Deste modo, podemos escrever uma relação análoga a Eq. ( 25):

$$\varphi(x, y, z) = k \sum_{i=1}^n \frac{\Delta Q_i}{|\vec{R} - \vec{R}_i|}$$

ou, para uma distribuição contínua de cargas,

$$\varphi(x, y, z) = k \int \frac{\rho(x', y', z') dx' dy' dz'}{\sqrt{(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2}} \quad (52)$$

onde o integral é calculado sobre todo o espaço onde  $\rho \neq 0$ . Através da Eq.(52), pode-se calcular a função potencial dada uma distribuição contínua de carga. No entanto, existe um método mais conveniente.

### Equação de Poisson

Utilizando o teorema de Gauss na sua forma diferencial (41) e a relação (50), podemos escrever:

$$\text{div}(-\text{grad}\varphi) = k4\pi\rho \quad (53)$$

Lembrando a definição (42), temos:

$$\frac{\partial}{\partial x} \vec{e}_x \left( \vec{e}_x \frac{\partial\varphi}{\partial x} + \vec{e}_y \frac{\partial\varphi}{\partial y} + \vec{e}_z \frac{\partial\varphi}{\partial z} \right) +$$

$$\begin{aligned} & \frac{\partial}{\partial y} \vec{e}_y (\vec{e}_x \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \vec{e}_y \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \vec{e}_z \frac{\partial \varphi}{\partial z}) + \\ & \frac{\partial}{\partial z} \vec{e}_z (\vec{e}_x \frac{\partial \varphi}{\partial x} + \vec{e}_y \frac{\partial \varphi}{\partial y} + \vec{e}_z \frac{\partial \varphi}{\partial z}) = \\ & = \left( \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right) \varphi \equiv \Delta \varphi. \end{aligned}$$

Este operador diferencial (da 2-a ordem) designado  $\Delta$  (ou  $\nabla^2$ ) chama-se operador de Laplace (ou Laplaciano). Então, Eq.(53) pode ser escrita sob a forma:

$$\nabla^2 \varphi = -k4\pi\rho, \quad (54)$$

que se chama a equação de Poisson. É uma equação diferencial da 2-a ordem, que permite calcular o potencial a partir de distribuição de carga.

### Superfícies equipotenciais

A equação

$$\varphi(\vec{R}) = \text{const}$$

determina uma superfície no espaço tridimensional. A forma da superfície, para o mesmo campo, depende do valor da constante. Estas superfícies são chamadas superfícies equipotenciais. De acordo com a Eq.(50a), as linhas de campo são sempre perpendiculares às superfícies equipotenciais. Por exemplo, as superfícies equipotenciais do campo criado por uma carga pontual são esferas concêntricas.

## 2.6 Energia potencial de um sistema de cargas

Consideremos a energia necessária para construir uma distribuição de  $n$  cargas pontuais ( $Q_1, Q_2, \dots, Q_n$ ) que ficam nos pontos  $\vec{R}_1, \vec{R}_2, \dots, \vec{R}_n$ . Imaginemos que as cargas estavam inicialmente no infinito e vamos trazê-las, uma de cada vez, do infinito para a sua posição  $\vec{R}_i$ . Começamos pela primeira. O trabalho necessário para o deslocamento é nulo porque, para já, não há campo eléctrico. Então,

$$W_1 = 0$$

Para a segunda, já é necessário realizar algum trabalho, nomeadamente,

$$W_2 = Q_2 \varphi_1(\vec{R}_2) = kQ_1 Q_2 \frac{1}{R_{12}}, \quad \leftarrow \text{A distância entre 1 e 2}$$

onde  $\varphi_1(\vec{R}_2)$  é o potencial criado pela carga 1 no ponto  $\vec{R}_2$ . Para a terceira partícula,

$$W_3 = Q_3 (\varphi_1(R_3) + \varphi_2(R_3)) = kQ_1 Q_3 \frac{1}{R_{13}} + kQ_2 Q_3 \frac{1}{R_{23}}$$

Continuemos assim até a última partícula ser colocada no sítio. O trabalho total realizado será:

$$\begin{aligned} W &= \sum_{i=1}^n W_i = 0 + kQ_1 Q_2 \frac{1}{R_{12}} + \dots \\ &= k \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^{i-1} Q_i Q_j \frac{1}{R_{ij}} \end{aligned} \quad (55)$$

A outra maneira de fazer o mesmo seria começar pela carga número  $n$ , depois carga

( $n-1$ ), etc. Assim, em vez da Eq.(55) teríamos:

$$W_n = 0; \quad W_{n-1} = kQ_n Q_{n-1} \frac{1}{R_{n,n-1}}; \dots$$

$$W = k \sum_{i=0}^{n-1} \sum_{j=n-i+1}^n Q_i Q_j \frac{1}{R_{ij}} = k \sum_{i'=1}^n \sum_{j=i'+1}^n Q_{i'} Q_j \frac{1}{R_{i'j}} \quad (55a)$$

(onde mudamos o índice de soma para  $i' = n - i$ ). Utilizando (55) e (55a), podemos escrever:

$$2W = k \sum_{i=1}^n \left\{ \sum_{j=1}^{i-1} \frac{Q_i Q_j}{R_{ij}} + \sum_{j=i+1}^n \frac{Q_i Q_j}{R_{ij}} \right\} = k \sum_{i=1}^n \sum_{\substack{j=1 \\ (j \neq i)}}^n \frac{Q_i Q_j}{R_{ij}} \quad (56)$$

A energia potencial de um sistema de cargas é igual ao trabalho necessário para construir este sistema. Então, a energia potencial do sistema de  $n$  cargas pontuais é dada por

$$U = W = \frac{k}{2} \sum_{i=1}^n \sum_{\substack{j=1 \\ (i \neq j)}}^n \frac{Q_i Q_j}{R_{ij}} \quad (57)$$

A relação (57) tem um significado simples: a energia de um sistema de cargas é a soma das energias das interações em pares entre todas as cargas do sistema:

$$U = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \sum_{\substack{j=1 \\ (i \neq j)}}^n U_{ij}, \quad U_{ij} = k \frac{Q_i Q_j}{R_{ij}} \quad (57a)$$

O factor  $\frac{1}{2}$  serve para não contarmos cada par de cargas por duas vezes. Podemos notar que

$$k \sum_{\substack{j=1 \\ (i \neq j)}}^n \frac{Q_j}{R_{ij}} = \varphi(\vec{R}_i) \equiv \varphi_i,$$

é o potencial criado por todas as cargas, a menos a carga de número  $i$ , no ponto  $\vec{R}_i$ .

Então, podemos reescrever (57) sob a seguinte forma:

$$U = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n Q_i \varphi_i. \quad (57b)$$

Para uma distribuição contínua de cargas, substituímos  $Q_i$  por  $\rho dV$  e o somatório pelo integral no volume. Assim temos:

$$U = \frac{1}{2} \int \rho \varphi dV. \quad (58)$$

Essa energia potencial é igual ao trabalho realizado pelas forças eléctricas na passagem de uma distribuição (contínua) de cargas,  $\rho$ , para a situação em que  $\rho = 0$  em qualquer ponto do espaço. Essa última situação pode ser realizada pela dispersão de todas as cargas ao infinito.

A fórmula (58) pode ser escrita sob outra forma. Usando a equação de Poisson (54), podemos escrever:

$$U = \frac{1}{2} \int \frac{\Delta \varphi}{(-4\pi k)} \varphi dV = -\frac{1}{8\pi k} \int \varphi \vec{\nabla}(\vec{\nabla} \varphi) dV$$

onde o integral é calculado no volume do espaço todo onde há campo eléctrico ( $\varphi \neq 0$ ). Integrando por partes, temos:

$$\begin{aligned}
 U &= -\frac{1}{8\pi k} \left\{ \oint \varphi \vec{\nabla} \varphi d\vec{S} - \int (\vec{\nabla} \varphi)^2 dV \right\} \\
 &\quad \uparrow \quad \text{(sobre o volume infinito)} \\
 &\quad \text{(sobre uma superfície que encerra o volume infinito)} \\
 &= \frac{1}{8\pi k} \int (\vec{E})^2 dV \quad (59)
 \end{aligned}$$

A fórmula (59) permite calcular a energia dum campo eléctrico através da sua intensidade.

### **Resumo**

- 1) As forças electrostáticas obedecem à lei de Coulomb (2). Essa interacção é considerada como o resultado de acção do campo eléctrico devido a carga 1 sobre a carga 2, e vice versa.
- 2) O campo eléctrico pode ser caracterizado ou pela sua intensidade,  $\vec{E}$ , ou pela função potencial  $\varphi$ . A relação entre estas grandezas é dada pelas equações:

$$\vec{E} = -\vec{\nabla} \varphi \quad ; \quad \varphi = -\int_{\infty}^{\vec{R}} \vec{E} d\vec{l} .$$

- 3) O objectivo principal da electrostática é calcular o campo eléctrico para uma distribuição conhecida de cargas eléctricas. Este problema pode ser resolvido, em princípio, de várias maneiras (mas no fundo sempre estão a lei de Coulomb e o princípio de sobreposição):
  - (i) aplicação directa da lei de Coulomb e do princípio de sobreposição,
  - (ii) cálculo do fluxo eléctrico – a lei de Gauss,
  - (iii) através da forma diferencial da lei de Gauss,
  - (iv) através de resolução da equação de Poisson (ou Laplace) para o  $\varphi$ .
- 4) Um sistema de carga possuiu ma energia potencial, que pode ser calculada como a soma das energias das interacções em pares entre todas as cargas que constituem o sistema. Alternativamente, essa energia pode ser calculada como a energia do campo eléctrico criado pelas cargas (Eq.(59)).